

DR5052

Guía de configuración

Windigipet®

(2019-06-13)



© Copyright 2005 – 2019 digikeijs, Holanda. Todos los derechos reservados. No se puede copiar información, imágenes o cualquier parte de este documento sin obtener previamente el permiso por escrito de Digikeijs.



1.0 Información general

1	Índice	2
1.1	Información general.....	2
1.2	Garantía y condiciones de la misma.....	3
1.3	Aviso legal	3
2.0	Notas sobre la configuración general	4
2.1	Configuración de la DR5052 mientras se utiliza con Windigipet® ..	4
2.2	Configuración de la IDS (Intelligent Turntable) en Windigipet®	5
3.0	Anexo	6
3.1.1	Comparación del protocolo Märklin y las funciones del DR5052 ...	6
	Recordatorio del manual en castellano.....	7

1.2 Garantía y condiciones de garantía

Todos nuestros productos tienen una garantía de 24 meses. Pero lea cuidadosamente este manual para una utilización adecuada.

El daño al producto causado por la no observancia de esta manual anulará la garantía.

ATENCIÓN: Se anulará cualquier garantía si se abre la carcasa del producto.

1.3 Aviso legal

Reservados todos los derechos, cambios, errores mecanográficos, técnicos, así como los cambios en la disponibilidad de los productos individuales.

Los datos y las ilustraciones son sin compromiso y no vinculantes. Están reservados todos los cambios de hardware, firmware y software.

Nos reservamos el derecho a modificar el diseño del producto, software y/o firmware sin previo aviso.

Copyright

Todas las instrucciones de usuario de Digikeijs suministradas para descarga e instrucciones por escrito tienen derechos de autor.

La duplicación no está permitida sin el consentimiento por escrito de Digikeijs.

2.0 Notas sobre la Configuración General

Estas instrucciones de configuración no reemplazan el manual de usuario completo del DR5052, ya que sólo es un suplemento a la documentación existente. Todas las configuraciones mostradas aquí se refieren primordialmente a la utilización del DR5052 con WinDigipet® 2018.1. Otras versiones de WinDigipet® pueden ser controladas mediante el protocolo Märklin®. Por favor, consulte la documentación de WinDigipet® para buscar las formas de grabar las rutas utilizando IDS.

2.1 Configuración del DR5052 mientras se utiliza con WinDigipet

- 1) Seleccione el **tipo** de plataforma giratoria.
- 2) Seleccione el **protocolo** de control "**Märklin**".
- 3) Introduzca la **dirección de base**.
Esta configuración debe coincidir en la configuración de WinDigipet®.
- 4) Seleccione el **tipo de controlador** para la plataforma giratoria.
- 5) Introduzca el número de **retroinformación** para la **plataforma ocupada**.
- 6) Si lo desea, introduzca el detector RailCom® para la plataforma giratoria.
- 7) Introduzca el número de **retroinformación** cuando la plataforma se **para**.
- 8) Introduzca tantas **conexiones de vía** del DR5052 como requiera.
Las conexiones de vía deben coincidir con las direcciones asignadas en WinDigipet®.
(vea la página siguiente).



2.2 Configuración del IDS (Intelligent turntable) en WinDigipet®

- 1) En Plataformas Seleccione el **descodificador de plataforma** tipo “Märklin/Sven...”.
- 2) Seleccione el **sistema digital**.
- 3) Especifique el número de **conexiones de vía** presente en la plataforma giratoria.
- 4) Especifique la casilla del número de la plataforma giratoria.
En el diagrama de vías, la dirección Railcom de la plataforma puede también ir en el iZNF).
- 5) Seleccione la **dirección de base** de la plataforma giratoria.
La selección debe coincidir en la configuración de la dirección básica puesta en el DR5052.
- 6) Introduzca las **vías de estacionamiento** con la especificación de su dirección.
Las vías de estacionamiento (para la configuración de direcciones vea el anexo) deben ser las vías de estacionamiento introducidas en la herramienta de configuración del DR5052.
- 7) Especifique la **dirección de locomotora**.
- 8) Establezca si el sentido de marcha de la locomotora **debe ser cambiado**.
- 9) Una **pausa de control** debe introducirse para algunas centrales de mando.
- 10) Introduzca el **símbolo de giro**.
- 11) En el registro del artículo magnético, determine la dirección asignada a la vía de estacionamiento respectiva.
- 12) Introduzca la **señal de retroinformación** para la “Posición alcanzada de la plataforma giratoria” introducida en la herramienta de configuración del DR5052 para bloquear las rutas, retroinformación de la posición de las vías de estacionamiento o para mostrar en el diagrama de vías.

Todas las configuraciones mostradas aquí se refieren a **WinDigipet® 2018.1**.

3.0 Anexo

3.1.1 Comparación del protocolo Märklin y funciones en el DR5052

Dirección	Tecla de función	Función del protocolo Märklin	Función con el DR5052
225	verde	Final de programación	No utilizado
	rojo	Inicio de programación	No utilizado
226	verde	despejar 180 grados	Parada de Emergencia
	rojo	Girar	Rotación 180 grados
227	verde	Paso (step) en sentido horario	Paso (step) en sentido horario
	rojo	Paso (step) en sentido anti-horario	Paso (step) en sentido anti-horario
228	verde	Girar en sentido horario	Preselección del sentido horario
	rojo	Girar en sentido anti-horario	Preselección del sentido anti-horario
229	verde	conexión 1	conexión al carril 1
	rojo	conexión 2	conexión al carril 2
230	verde	conexión 3	conexión al carril 3
	rojo	conexión 4	conexión al carril 4
231	verde	conexión 5	conexión al carril 5
	rojo	conexión 6	conexión al carril 6
232	verde	conexión 7	conexión al carril 7
	rojo	conexión 8	conexión al carril 8
233	verde	conexión 9	conexión al carril 9
	rojo	conexión 10	conexión al carril 10
--	--	--	--
	--	--	--
240	verde	conexión 23	conexión al carril 23
	rojo	conexión 24	conexión al carril 24

Recordatorio del manual en castellano:

Este manual es una traducción/interpretación de un manual en inglés, por lo que puede haber errores debidos a un giro no esperado en el lenguaje, o inexactitudes en la traducción del original francés o su copia en inglés. Por tal motivo se ruega encarecidamente que si se observa alguna inexactitud se compruebe la misma con el original holandés o alemán. Por ser una traducción se declina por parte del autor toda responsabilidad acaecida por su uso o abuso. Esta traducción ha sido realizada sin ánimo de lucro por Isaac Guadix. En caso de encontrar algún problema técnico en el texto que pueda ser corregido comunicarlo por correo electrónico a iguadix@gmail.com.

Este manual ha sido revisado y autorizado



decoders.es@gmail.com

www.decoders.es